

TD 3 : Orthogonalité, projection et série de Fourier

ESIR 3 option Ingénierie Biomédicale
M2 EEA parcours SISEA option Signal/Image

Université de Rennes1

Exercice 1 : Base orthogonale

Soit F une famille orthogonale de (V, \langle, \rangle) , $F = \{v_1, \dots, v_n\}$ avec $v_i \neq 0, \forall i$,

1. Montrer que F est libre.

2. Montrer que :

$$u = \sum_{i=1}^n \frac{\langle u, v_i \rangle}{\|v_i\|^2} v_i$$

Exercice 2

Nous considérons l'espace vectoriel \mathbb{C}_3 avec produit scalaire Euclidien complexe et les trois vecteurs :

$$\begin{aligned} u &= (0, i, 2i) \\ v &= (2i, 0, -i) \\ w &= (0, i, \frac{1}{2}e^{-\frac{\pi}{2}i}) \end{aligned}$$

- 1) Déterminer les relations d'orthogonalité entre les vecteurs u , v et w .
- 2) Calculer la norme de u , v et w et les distances Euclidiennes entre eux.
- 3) Vérifier que (u, v, w) est une base (non orthogonale) de \mathbb{C}_3 .
- 4) Soit S le sous-espace vectoriel de \mathbb{C}_3 engendré par u et w . Calculer $P_S v$, la projection orthogonale de v sur S . Calculer $d(v, P_S v)$, i.e. la distance Euclidienne entre v et sa projection sur S , et vérifier qu'elle minimise la distance entre v et les vecteurs de S (suggestion : considérer la distance au carré).
- 5) En utilisant ce que nous avons obtenu dans les points précédents, déterminer une base orthogonale et une base orthonormale de \mathbb{C}_3 sans passer par la procédure d'orthonormalisation de Gram-Schmidt (suggestion : se rappeler de la relation géométrique du vecteur résidu r par rapport au sous-espace S).
- 6) Etant donné le vecteur $a = (2i, -1, 0)$, écrire la décomposition de a et l'identité de Plancherel par rapport à la base orthonormale déterminée dans le point 5). En déduire le vecteur de la base orthonormale qui a le poids le plus importante dans la décomposition de a (et qui donne la meilleure reconstruction grossière de a).

Exercice 3 : Base de Fourier

L'espace vectoriel complexe dans lequel on va travailler est l'ensemble de toutes les suites sur \mathbb{Z}_N à valeurs complexes, noté $l^2(\mathbb{Z}_N) = \{z : \mathbb{Z}_N \rightarrow \mathbb{C}\}$. Sachant que $\forall m, n = 0, \dots, N-1, \epsilon_m(n) = e^{2i\pi \frac{mn}{N}}$, montrer $\epsilon = (\epsilon_0, \dots, \epsilon_{N-1})$ est une base orthogonale de $l^2(\mathbb{Z}_N)$.

Rappel : On peut aussi introduire un produit scalaire dans $l^2(\mathbb{Z}_N)$ avec :

$$\langle x, y \rangle = \sum_{k=0}^{N-1} x(k) \overline{y(k)}$$

donc $x, y \in l^2(\mathbb{Z}_N)$ sont orthogonales si et seulement si $\langle x, y \rangle = 0$.

Exercice 4

Etant donné $z \in l^2(\mathbb{Z}_N)$ quelconque, on appelle les valeurs complexes $\langle z, \epsilon_m \rangle, m \in \{0, 1, \dots, N-1\}$, les coefficients de Fourier de z , qu'on écrit $\hat{z}(m)$.

Explicitement :

$$\hat{z}(m) = \sum_{k=0}^{N-1} z(k) e^{-2i\pi \frac{mk}{N}}$$

On définit la transformée de Fourier discrète inverse tel que

$$\check{z}(m) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \hat{z}(k) e^{2i\pi \frac{mk}{N}}$$

Montrer que la transformée de Fourier discrète inverse (IDFT) est l'opérateur linéaire inverse de la transformée de Fourier discrète (DFT).

Exercice 5 : DFT

Calculer la DFT du signal suivant : $x[n] = \{1, 2, 1, 0\}$.